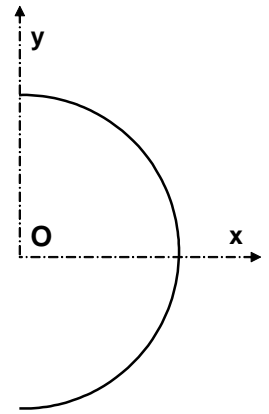


Demi-circonférence

Soit une demi-circonférence de rayon R , de centre O et de masse linéique ρ .
NB : \vec{y} est vertical ascendant.

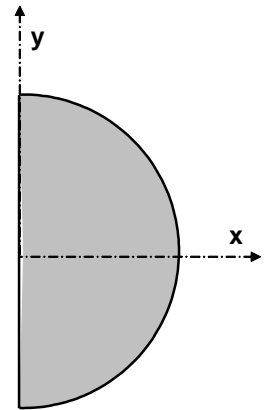
Q1. Déterminer la position du centre de gravité G .



Demi-disque

Soit un demi-disque de rayon R , de centre O et de masse surfacique ρ .
NB : \vec{y} est vertical ascendant.

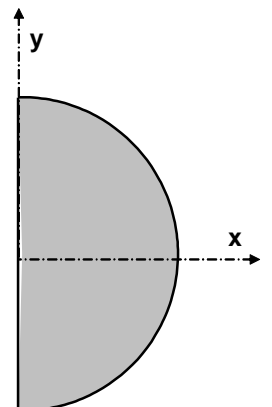
Q1. Déterminer la position du centre de gravité G .



Demi-sphère

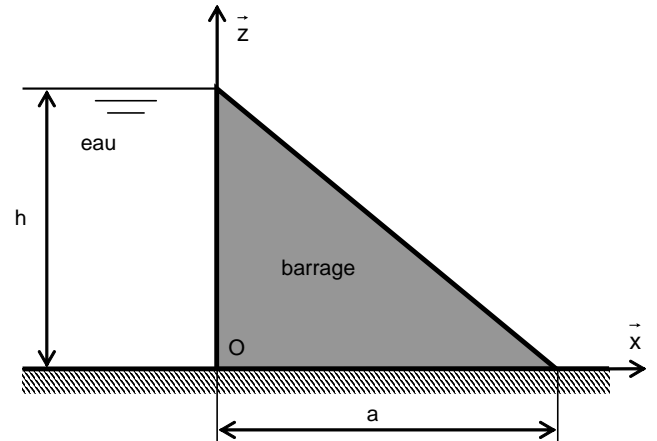
Soit une demi-sphère de rayon R , de centre O et de masse volumique ρ .
NB : \vec{y} est vertical ascendant.

Q1. Déterminer la position du centre de gravité G .



Barrage poids

Un barrage poids en béton, de section droite triangulaire, repose sur le sol et réalise une retenue d'eau de hauteur h .



NB : O se situe au milieu du barrage dans le sens de la largeur (suivant \vec{y}).

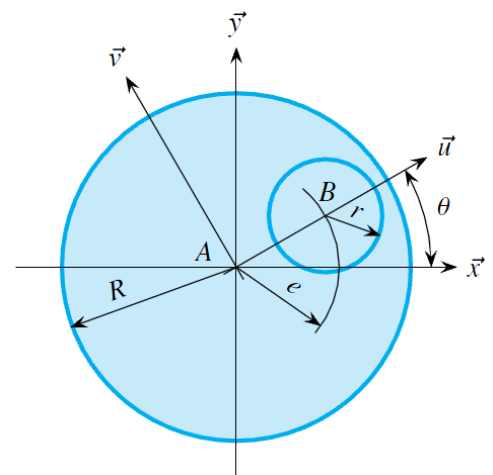
Q1. Donner la surface S d'une section du barrage. Retrouver ce résultat en intégrant un petit élément de surface : $S = \int_S ds$.

Q2. Déterminer la position du centre de gravité G .

Disque percé

On considère un solide homogène d'épaisseur négligeable, de masse surfacique ρ et de masse totale m . Il est schématisé sur la figure ci-contre et comprend :

- un disque plein de centre A et de rayon R ;
- un disque creux de centre B et de rayon r , excentré par rapport au premier disque d'une distance e .



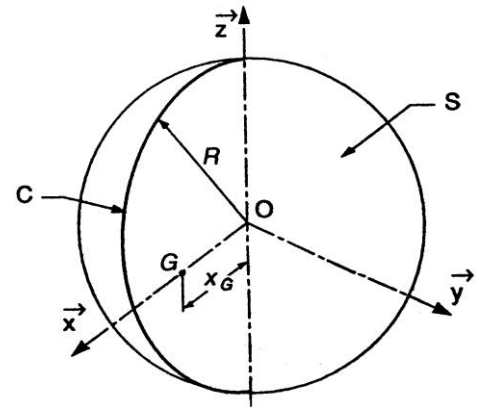
1. Déterminer la position du centre de masse G de ce solide.

2. On souhaite ramener le centre de masse de l'ensemble sur l'axe (A, z) . Pour cela, on dispose de deux masses ponctuelles additionnelles P_1 et P_2 , de masses respectives m_1 et m_2 . Déterminer les conditions à poser sur les coordonnées de ces deux points afin d'atteindre l'objectif proposé.

Sphère

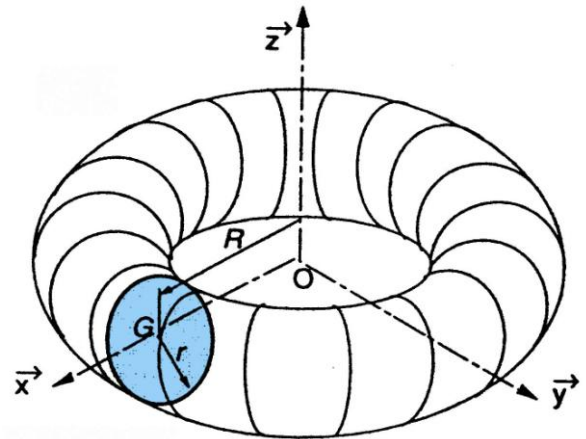
Q1. Retrouver le résultat du 1^{er} exercice (demi-circonférence) par le théorème de Guldin.

Q2. Retrouver le résultat du 2^{ème} exercice (demi-disque) par le théorème de Guldin.



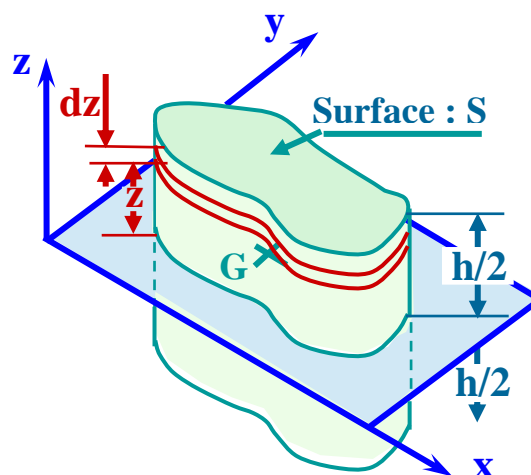
Tore

Q1. Déterminer la surface et le volume d'un tore de rayons r et R .



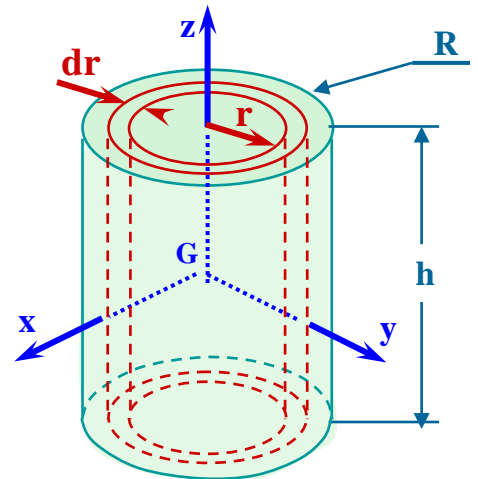
Inertie d'un solide extrudé par rapport à son plan de symétrie

Q1. Calculer le moment d'inertie du solide extrudé ci-contre par rapport au plan (G, \bar{x}, \bar{y}) .

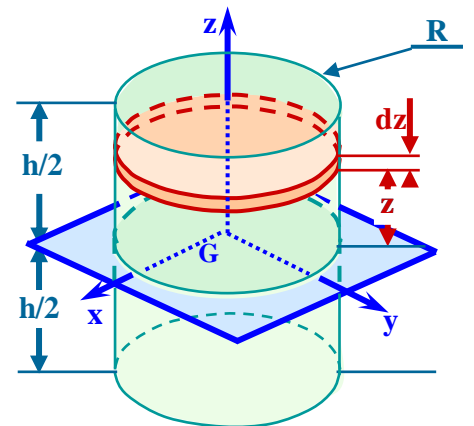


Inertie d'un cylindre

Q1. Déterminer le moment d'inertie C du cylindre de rayon R et de hauteur h par rapport à l'axe $(G \vec{z})$.



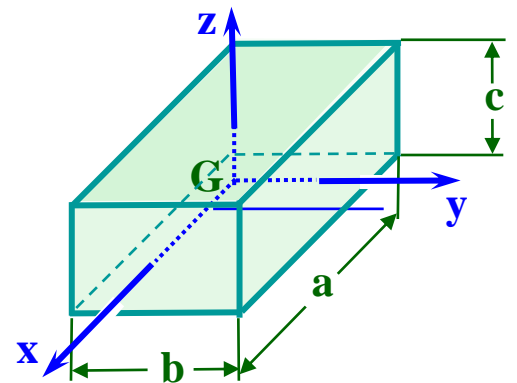
Q2. Déterminer le moment d'inertie A par rapport à l'axe $(G \vec{x})$.



Q3. Déterminer les produits d'inertie D , E et F .

Inertie d'un parallélépipède

Q1. Déterminer le moment d'inertie A par rapport à l'axe $(G \vec{x})$.
En déduire les moments d'inertie B et C .



Q2. Déterminer les produits d'inertie D , E et F .

Inertie d'une sphère

Q1. Déterminer l'opérateur d'inertie d'une sphère de rayon R par rapport à un repère situé en son centre.

Q2. Déterminer les produits d'inertie D , E et F .

